

УДК 636.085.55

## МОДЕЛИРОВАНИЕ ЭНЕРГОСБЕРЕГАЮЩИХ ПРОЦЕССОВ ПРОИЗВОДСТВА КОМБИКОРМОВ

Диордиева Р.Н., инженер

Таврійський державний агротехнологічний університет

Тел. (0619) 42-23-41

**Аннотация – в статье приведены положения по обоснованию эффективного применения МКУ в условиях фермерских хозяйств АПК.**

**Ключевые слова – критерий управления, математическая модель, оптимизация.**

**Постановка проблемы.** В США и странах Западной Европы 40 % комбикормов производят непосредственно в хозяйствах на малогабаритных комбикормовых агрегатах с собственного зернофуража и закупленных микродобавок, а 60 % – на государственных и межхозяйственных комбикормовых заводах, которые обслуживают преимущественно большие животноводческие и птицеводческие комплексы .

**Анализ последних исследований.** В условиях Украины производство россыпных комбикормов непосредственно на фермах из зерна собственного производства и покупных добавок (БВД, премиксов) дает возможность значительно снизить себестоимость продукции, получать комбикорм необходимого состава, в требуемом количестве и в любое время [1]. Они обходятся хозяйству в 2–3 раза дешевле приобретаемых и транспортируемых с государственных и межхозяйственных предприятий, а качество таких комбикормов может быть даже выше при условии автоматизации данных процессов на уровне компьютерных технологий [3].

**Формулирование цели статьи.** Целью данной статьи является обоснование необходимости и разработка алгоритма создания моделей оптимального функционирования управления процессами производства комбикормов на базе малогабаритных комбикормовых установок.

**Основная часть.** Технология кормоприготовления представляется в форме дискрет во времени, где решается задача управления установленвшимися состояниями многомерного дискретного управления с использованием модели объекта. Для адаптации параметров модели,

определяющих установившиеся значения ее выхода, используются рекуррентные алгоритмы эллипсоидальных оценок.

Линеаризованный технологический комплекс кормоприготовления, как дискретный динамический объект управления (ОУ), характеризуется в дискретные моменты времени  $k=0, 1, 2 \dots$  векторами входов (управлений) по вышеназванным каналам  $\bar{u}[k] = (u_1[k], \dots, u_n[k])^T$  и выходов  $\bar{x}[k] = (x_1[k], \dots, x_n[k])^T$ . В качестве компоненты  $x_i[k]$  принимается соответствующий энергетический поток. С каждой компонентой  $x_i[k]$  вектора  $X[x]$  связаны системы уравнений:

$$W_i[k+1] = A_i W_i[k] - (I - A_i) E^{-q_i} u[k]; \quad (1)$$

$$x_i[k+1] = m_i^{0^T} W_i[k]; \quad (2)$$

$$\det M^0 \neq 0. \quad (3)$$

При моделировании подобных процессов задаются соответствующие ограничения, некоторые из которых представляют собой директивные значения энергоемкости технологических процессов и продукции с/х производства. Такие параметры обоснованы в ряде директивных документов, причем для рассматриваемого случая таким документом является областная комплексная программа энергосбережения, которая имеет цель на основе анализа существующего состояния и прогнозов развития экономики разработать основные направления политики энергосохранения [2], что предвидит образование нормативно-правовой базы энергосохранения, формирование благоприятной экономической среды, образование целостной и эффективной системы управления энергосохранением. Программа закладывает основы образования, обучения и подготовки кадров по энергоэффективности и энергосохранению, а также нормирует электропотребления основных технологических процессов с/х производства, что показано в табл 1. Эти нормы вычислены в соответствии с основными положениями и требованиями ISO 13600 – 97, ДСТУ 3682 – 98, ДСТУ 3051 – 95.

На основании указанных факторов строятся структуры моделей. В свою очередь, каждая модель САУ однозначно определяется набором признаков модели  $P_m = \{P_m^j\}_{j=1}^{\Psi}$ , описывающих основные характеристики модели САУ, например, тип модели, составляющие подмодели и др.

Таблица 1 – Нормирование электропотребления основных технологических процессов с/х производства.

Показатель	Плановая норма	Фактическая норма
Производство подсолнечного масла, $kVt \cdot ч / т$	314,2	317,6
Производство сливочного масла, $kVt \cdot ч / т$	426,3	429,2
Производство ингибиторов – катализаторов, $kVt \cdot ч / т$	2206,3	2312,7
Переработка природного газа, $kVt \cdot ч / м^3$	163,2	174,6
Колбасные изделия, $kVt \cdot ч / т$	87,2	88,4
Мука и крупа, $kVt \cdot ч / т$	69,6	71,4
Производство холода, $kVt \cdot ч / Гкал$	499,3	507,2
Консервы плодовооощные, $kVt \cdot ч / тыс.банок$	54,1	53,2
Переработка свеклы, $kVt \cdot ч / т$	42,7	46,3
Переработка сахара - сырца, $kVt \cdot ч / т$	83,7	89,2
Цельно-молочная продукция (в пересчёте на молоко), $kVt \cdot ч / т$	26,3	29,8
Хлеб и хлебобулочные изделия, $kVt \cdot ч / т$	39,2	41,1
Дрожжи кормовые, $kVt \cdot ч / т$ (всего), в т.ч.	3109,9	3136,3
- гидролизные	26639,9	2703,7
- из отходов пищевой промышленности	1907,3	1936,2
Отвод сточных вод, $kVt \cdot ч / тыс.м^3$	432,6	439,2

Выбор модели статического типа проводится путем построения набора признаков модели в соответствии с некоторым функционально-логическим правилом отображения множества признаков. На основании имеющегося набора характеристик объекта управления определяется набор требуемых свойств, которым должна удовлетворять модель системы управления и в результате выполнения которых происходит процесс выбора модели. Из некоторого набора алгоритмов выбирается алгоритм получения решения по конструированной модели согласно совокупности количественных и качественных характеристик объекта управления и самой выбранной модели САУ. Процесс структурной адаптации должен сопровождаться параметрической

адаптацией. Поэтому при выборе модели, которая должна быть включена в работу САУ, возникает проблема адаптации ее параметров по наблюдениям «работающей» модели САУ, т.е. осуществляется настройка параметров модели. Общая схема настройки параметров «не-работающей» модели внутренним адаптером приведена на рис. 1.

Основной целью блока построения моделей и алгоритмов САУ является конструирование модели с требуемыми свойствами, выбор алгоритма решения полученной модели, формирование комплекта документации.

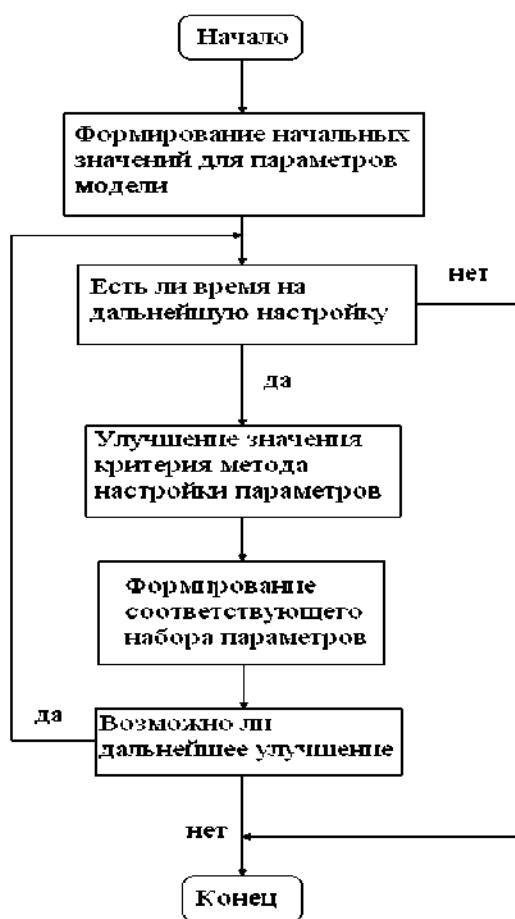


Рис. 1. Блок-схема настройки модели.

Принимается, что известны численные значения параметров относительно построенного функционала адекватности известны.

**Выводы.** Процесс конструирования моделей обычно отражает и особенности получения алгоритма адаптации. На входе блока построения модели имеется набор признаков объекта управления – текущий и прогнозный. Блок построения модели начинает работу в двух случаях: если необходимо изменить структуру работающей модели, или если необходимо заменить алгоритм работающей модели некоторым алгоритмом базы алгоритмов.

**Література**

1. Диордієва Р.Н. Обоснование применения малогабаритных комбикормовых установок в условиях хозяйств / Р.Н. Диордієва // Праці Таврійської державної агротехнічної академії. – Мелітополь : ТДАТА, 2002. - Вип. 9. - С. 77-81.

2. Нормативно – правовые аспекты обеспечения режимов потребления электрической и тепловой энергии в современных условиях хозяйствования / Информационный бюллетень. – Запорожье : Госинспекция энергонадзора в Запорожской области, 2004. – 112 с.

3. Диордієв В.Г. Оптимизация рецептов комбикормов – путь повышения эффективности использования фермерских комбикормовых установок / Диордієв В.Г., Сабо А.Г., Диордієва Р.Н. // Праці Таврійської державної агротехнічної академії. – Мелітополь : ТДАТА, 2005. - Вип. 31. - С. 19-23.

**МОДЕЛЮВАННЯ ЕНЕРГОЗБЕРІГАЮЧИХ  
ПРОЦЕСІВ ВИРОБНИЦТВА КОМБІКОРМІВ**

Діордієва Р.М.

**Анотація - в статті наведені положення по обґрунтуванню ефективного застосуванню МКУ в умовах фермерських господарств АПК.**

**GROUND OF APPLICATION OF SMALL OPTIONS OF THE  
MIXED FODDERS IN THE CONDITIONS OF ECONOMIES**

R. Diordieva

***Summary***

**In the article positions are resulted on the ground of effective application of MKU in the conditions of economies of farmers of APK.**